t /7°

8/7/1

DIALOG(R) File 347: JAPIO

(c) 1999 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

\*\*Image available\*\* 06090552 \*FC\*-\*AL\* SYSTEM

PUB. NO.: PUBLISHED: 11-032068 [JP 11032068 A] February 02, 1999 (19990202)

INVENTOR(s):

HONDA KIYOSHI ICHIKAWA MASATOSHI

MATSUMOTO JUN KUNISAKI OSAMU SAIKI EISAKU

APPLICANT(s): HITACHI LTD

APPL. NO.: FILED:

09-182885 [JP 97182885]

July 08, 1997 (19970708)

#### ABSTRACT

PROBLEM TO BE SOLVED: To attain logical disconnection/connection of ports, even when a by- pass control signal cannot be received by a port, or a port by-pass circuit can be controlled from the port, due to a \*failure\* of connection of the port and the port bias circuit.

SOLUTION: A master node 1-1 is provided with a global port by-pass control information generating part 6, which generates global by-pass control information for port by-pass circuits 10-2 to 10-n connected with the ports of slave nodes 1-2 to 1-n. The port by-pass circuit 10 is provided with a decoding circuit 12, which receives the global port by-pass control information for its own circuit via a transmission path G independently of a loop-shaped transmission path L. The port corresponding to its own circuit is disconnected/connected from the loop-shaped transmission path L, based on the received global port by-pass control information for its own circuit and local port by-pass control information. Thus, the disconnection control of the defective port can be attained, without operating physical insertion and disconnection/connection(connector improving maintenability and availability can be improved.

COPYRIGHT: (C)1999, JPO

Patent Number:

JP11032068

Publication date:

1999-02-02

Inventor(s):

HONDA KIYOSHI; ICHIKAWA MASATOSHI; MATSUMOTO JUN; KUNISAKI OSAMU;

SAIKI EISAKU

Applicant(s)::

HITACHI LTD

Requested Patent:

JP11032068

Application Number: JP19970182885 19970708

Priority Number(s):

IPC Classification:

H04L12/437

EC Classification:

Equivalents:

#### **Abstract**

PROBLEM TO BE SOLVED: To attain logical disconnection/connection of ports, even when a by- pass control signal cannot be received by a port, or a port by-pass circuit can be controlled from the port, due to a failure of connection of the port and the port bias circuit.

SOLUTION: A master node 1-1 is provided with a global port by-pass control information generating part 6, which generates global by-pass control information for port by-pass circuits 10-2 to 10-n connected with the ports of slave nodes 1-2 to 1-n. The port by-pass circuit 10 is provided with a decoding circuit 12, which receives the global port by-pass control information for its own circuit via a transmission path G independently of a loop-shaped transmission path L. The port corresponding to its own circuit is disconnected/connected from the loop-shaped transmission path L, based on the received global port by-pass control information for its own circuit and local port by-pass control information. Thus, the disconnection control of the defective port can be attained, without operating physical disconnection/connection(connector insertion and extraction), thus improving maintenability and availability can be improved.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

1/1 JAPIO - (C) JPO

PN - JP 11032068 A 19990202 [JP11032068]

IN - HONDA KIYOSHI; ICHIKAWA MASATOSHI; MATSUMOTO JUN; KUNISAKI OSAMU;

SAIKI EISAKU

PA - HITACHI LTD

AP - JP18288597 19970708 [1997JP-0182885]

IC1 - H04L-012/437

AB - PROBLEM TO BE SOLVED: To attain logical disconnection/connection of ports, even when a by- pass control signal cannot be received by a port, or a port by-pass circuit can be controlled from the port, due to a failure of connection of the port and the port bias circuit.

- SOLUTION: A master node 1-1 is provided with a global port by-pass control information generating part 6, which generates global by-pass control information for port by-pass circuits 10-2 to 10-n connected with the ports of slave nodes 1-2 to 1-n. The port by-pass circuit 10 is provided with a decoding circuit 12, which receives the global port by-pass control information for its own circuit via a transmission path G independently of a loop-shaped transmission path L. The port corresponding to its own circuit is disconnected/connected from the loop-shaped transmission path L, based on the received global port by-pass control information for its own circuit and local port by-pass control information. Thus, the disconnection control of the defective port can be attained, without operating physical disconnection/connection(connector insertion and extraction), thus improving maintenability and availability can be improved.

- COPYRIGHT: (C)1999,JPO

(19)日本図特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出限公開登号

特開平11-32068

(43)公開日 平成11年(1999)2月2日

(51) IntCL°

他则起号

FΙ

H04L 11/00

331

HO4L 12/437

審査開求 未請求 請求項の数8 OL (全 13 耳)

(21) 出願番号

特顯平9-182885

(22) 山瀬日

平成9年(1997)7月8日

(71)出版人 000005108

株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台四丁目6番地

(72)発明者 本田 聖志

神奈川県川崎市麻生区王押寺1099番地 株式会社日立製作所システム開発研究所内

(72)発明者 市川 正敏

神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地 株

式会社日立製作所システム開発研究所内

(72) 発明者 松本 純

神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地 株

式会社日立製作所システム開発研究所内

(74)代理人 弁理士 有近 神志郎

最終頁に続く

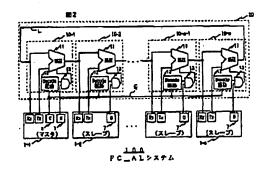
#### (54) [発明の名称] FC\_ALシステム

#### (57)【要約】

【課題】 ボートとボートバイアス回路の接続不良が生じて、バイバス制御信号をボートが受信できなかったり、ボートからボートバイパス回路を制御できなくなった場合でも、当該ボートの論理的な切離し/接続を可能にする。

「解決手段」 マスタノード1-1は、スレーブノード1-2~1-nのボートに接続されたボートバイパス回路10-2~10-nに対するグローバルボートバイパス制御情報を生成しうるグローバルボートバイパス制御情報生成部6を具備している。ボートバイパス回路10は、ループ状の伝送路しとは独立の伝送路Gを介して自己に対するグローバルボートバイパス制御情報を受信するデコード回路12を具備し、受信した自己に対するグローバルボートバイパス制御情報およびローカルボートバイパス制御情報およびローカルボートバイパス制御情報に基づいて自己に対応するボートをループ状の伝送路しから切離し一接続する。

【効果】 物理的な切離し/接続(コネクタの挿抜)を 行うことなく、障害ポートの切離し制御が可能となり、 保守性および可用性を向上することが出来る。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ループ状の伝送路と、対応するボートで生成されたローカルボートバイバス制御情報に基づいて当該対応するボートを削記ループ状の伝送路に対し論理的に切離し/接続するボートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路を介して転送される信号を受信するレシーバ部と前記ループ状の伝送路を介して他のノードから自ボートに対して送信されたボートバイバス制御信号に基づき自ボートに接続されたボートバイバス回路に対するローカルボートバイバス制御情報を生成するローカルボートバイバス制御情報を成部とを備えたボートをそれぞれ有する2以上のノードとを具備してなるFC」AL(Fibre Channel Arbitrated Loop)システムにおいて、

前記ノードの1つ以上は、任意の他のノードのボートに 撥続されたボートバイパス回路に対するグローバルボー トバイパス削御情報を生成しうるグローバルボートバイン パス制御情報生成部を具備し、

前記ボートバイバス回路は、前記ループ状の伝送路とは 独立の伝送路を介して自己に対する前記グローバルボートバイバス制御情報を受信するグローバルボートバイバス制御情報受信手段を具備し、受信した自己に対するグローバルボートバイパス制御情報および前記ローカルボートバイパス制御情報に基づいて自己に対応するボートを可記ループ状の伝送路から切離し/接続することを特徴とするFC\_ALシステム。

【請求項2】 請求項1に記載のFC\_ALシステムにおいて、前記グローバルボートバイパス制御情報生成部を具備する1つ以上のノードは優先順位を付けられており、それらノードの中で障害が発生しておらず且つ最も優先順位が高いノードがマスタノードとなってそのグローバルボートバイパス制御情報生成部を動作させ、残りのノードのグローバルホートバイパス制御情報生成部は休止させることを特徴とするFC\_ALシステム。

【請求項3】 請求項1または請求項2に記載のFC\_ALシステムにおいて、前記マスタノードは、前記ループ状の伝送路を転送されるポートバイパス制御信号から障害ノードを校出し、当該降吉ノードに対するグローバルボートバイパス制御情報を生成することを特徴とするFC\_ALシステム。

【請求項4】 請求項1から請求項3のいずれかに記載のFC\_ALシステムにおいて、前記マスタノードが、ループ構成情報制御(管理)機能を有することを特徴とするFC\_ALシステム。

【訥求項5】 請求項1から請求項4のいずれかに記載のFC\_ALシステムにおいて、前記ループ状の伝送路と、前記ホートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路と独立した伝送路と、前記ポートバイバス回路に前記ポートを接続するためのコネクタ部とが、同一の基板上に

実装されていることを特徴とするFC\_ALシステム. 【請求項6】 請求項5に記載のFC\_ALシステムにおいて、前記ループ状の伝送路を転送される信号の信号線と、前記グローバルボートバイバス制御情報の信号線とが、同一のコネクタ部に実装されていることを特徴とするFC\_ALシステム。

【請求項7】 ループ状の伝送路と、対応するボートで生成されたローカルボートバイパス制御情報に基づいて当該対応するボートを前記ループ状の伝送路に対し論理的に切離し/接続するボートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路を介して転送される信号を受信するレシーバ部と前記ループ状の伝送路に信号を送出するトランシーパ部と前記ループ状の伝送路を介して他のノードから自ボートに対して送信されたボートバイパス同路に対するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報生成部とを備えたボートを有する2以上のノードとを具備してなるFC\_ALシステムにおいて、

前記ポートバイパス回路は、前記ローカルポートバイバス制御情報にかかわらず強制的に自己に対応するポートを前記ループ状の伝送路から切り離す操作スイッチを具備することを特徴とするFC\_ALシステム。

【請求項8】 複数のループ状の伝送路と、対応するボートで生成されたローカルボートバイパス制御情報に基づいて当該対応するボートを前記ループ状の伝送路の一つに対し論理的に切離し/接続するボートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路の一つを介して転送される信号を受信するレシーバ部と前記ループ状の伝送路の一つに信号を送出するトランシーバ部と前記ループ状の伝送路の一つを介して他のノードから自ボートに対して送路の一つを介して他のノードから自ボートに対して送路されたボートバイパス回路に対するローカルボートに接続されたボートバイパス回路に対するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報とを備えた複数のボートをそれぞれ有する2以上のノードとを具備してなるFC\_ALシステムにおいて、

的記ノードは、前記ループ状の伝送路の一つを介して他のノードから自ボートに対して送信されたクロスボート バイパス制御信号に基づき他ポートに接続されたボート バイパス回路に対するクロスボートバイパス制御情報を生成するクロスボートバイパス制御情報生成部を具備し、

前記ボートバイパス回路は、対応するボート以外のボートから自己に対する前記クロスボートバイパス制御情報を受信するクロスポートバイパス制御情報受信手段を具備し、受信した自己に対する前記クロスボートバイパス制御情報および前記ローカルボートバイパス制御情報に基づいて自己に対応するボートを自己に対応する前記ループ状の伝送路から切離し/接続することを特徴とする

FC\_ALシステム。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、FC\_ALシステムに係り、ポートとポートバイアス回路の接続不良が生じて、パイバス制御信号をポートが受信できなかったり、ボートがポートバイパス回路を制御できなくなった場合でも、当該ボートの論理的な切離し/接続を行えるようにしたFC\_ALシステムおよび障害が発生したループにおけるポートの論理的な切離し/接続を、障害が発生していない別のループを介して行えるようにしたFC\_ALシステムに関する。

#### [0002]

【従来の技術】図9は、従来のFC\_ALシステムを示 すブロック図である。このFC\_ALシステム900 は、プラッタボード20上に形成されたループ状の伝送 路しとポートバイパス回路10-1~10-nとを介して、 n台のノード1-1~1-nをループ状に接続した構成であ る。各ノード1(複数のノードを区別しない場合は添字 を省略する)は、前段のノードからの信号を受信するレ シーバ部3と、次段のノードに信号を送信するトランシ ーバ都4と、他のノードから自ボートに対して送信され たボートバイパス制御信号に基づき自ボートに接続され たボートバイパス回路10に対するローカルボートバイ パス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情 報生成部7とを備えたポート2を有している。前段のノ ードからの信号は、ノード1のレシーバ部3およびボー トバイパス回路10の選択回路11の第1入力端子に入 力される。また、ノード1が送信する信号は、選択回路 11の第2入力端子に入力される。選択回路11は、対 応するポート2のローカルボートバイパス制御情報生成 部7で生成されるローカルボートバイパス制御情報に基 づいて、第1入力端子または第2入力端子に入力された 信号の一方を選択して次段のノードに送信する。すなわ ち、通常は、ローカルボートバイパス制御情報生成部7 は、第2入力端子に入力された自ポート2からの信号を 選択して次段のノードに送信するように選択回路11を 制御しているが、ノード障害を検出した他のノードから の指示であるパイバス例例信号あるいはノード障害であ るとの自ノード1の判断に基づき、ローカルボートバイ パス制御情報により、第1入力端子に入力された前段の ノードからの信号を選択して次段のノードに送信するよ うに選択回路11を制御する。上記パイバス制御信号 (±. Fibre Channel Arbitrated Loop (FC\_AL) X3T11/P roject 960D/Rev. 4.542, Primitive Sequences (LPE,L PB) として規定されている。

【0003】さらに、従来のFC\_ALシステムの他の例としては、1つのノードに2つのポートを備え、各ポートをそれぞれ別個のループ状の伝送路に接続し、ループを二重化したものが知られている。

#### [0004]

【発明が解決しようとする課題】 FC\_ALシステムで は、ノードの一つに前段のノードからの信号を次段のノ ードに送信できない輝客が発生した場合、当該ループに 接続された全てのノード間の通信が不可能となってしま う。このような場合、上記FC\_ALシステム900で は、障害を起こしたノードのボートをボートバイパス回 路10によりループから論理的に切り離すことで、一つ のノードの障害が全体の障害になることを防止してい る。しかし、一般に、ボート2とボートバイアス回路1 0とはコネクタ接続されることが多いため、ボート2と ポートバイアス回路10の接続不良が生じやすいが、こ の接続不良が生じると、他のノードからのパイバス制御 信号をポート2が受信できなかったり、ポート2からポ ートバイパス回路10を制御できなくなり、障害を起こ した当該ポートをループから論理的に切り触すことが出 来なくなる。従って、このような場合には、ノードの物 理的な(すなわちコネクタの挿抜による)切離し/接続 が必要となり、必要なポートのみを論理的に切離し/接 統可能にするべく設けられたポートバイパス回路10が 有効に活用されないという問題点がある。

【0005】他方、ループを二重化したFC\_ALシステムでは、一つのループで障害が発生しても、もう一つのループを用いることで通信を難続可能である。しかし、障害を起こしたループに関しては、前記FC\_ALシステム900と同じ問題点がある。

【0006】そこで、本発明の第1の目的は、ボートとボートバイアス回路の接続不良が生じて、パイバス制御信号をボートが受信できなかったり、ボートからボートバイパス回路を制御できなくなった場合でも、当該ボートの論理的な切離し/接続を行えるようにしたFC\_Aレシステムを提供することにある。また、本発明の第2の目的は、ループを二重化したFC\_Aレシステムにおいて、障害が発生したループにおけるボートの論理的な切離し/接続を、障害が発生していないループを介して行えるようにしたFC\_ALシステムを提供することにある。

#### [0007]

【認題を解決するための手段】第1の観点では、本発明は、ループ状の伝送路と、対応するボートで生成されたローカルボートバイパス制御情報に基づいて当該対応するボートを 前記ループ状の伝送路に対し論理的に切離し /接続するボートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路を介して転送される信号を受信するレシーバ部と前記ループ状の伝送路に信号を送出するトランシーバ部と前記ループ状の伝送路を介して他のノードから自ボートに対して送信されたボートバイパス制御信号に基づき自ボートに接続されたボートバイパス回路に対するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成するローカルボートバイパス制御情報を生成おとを備えたボートをそれぞれする

 $2以上のノードとを臭備してなるFC\_AL(Fibre$ Channel Arbitrated Loop) システムにおいて、前 記ノードの1つ以上は、任意の他のノードのボートに接 統されたボートバイパス回路に対するグローバルボート バイバス制御情報を生成しうるグローバルボートバイパ ス制御情報生成部を具備し、前記ポートバイパス回路 は、前記ループ状の伝送路とは独立の伝送路を介して自 己に対する司記グローバルボートバイバス制御情報を受 信するグローバルポートパイパス制御情報受信手段を具 備し、受信した自己に対するグローバレポートバイパス 制御情報および前記ローカルホートバイパス制御情報に 基づいて自己に対応するボートを前記ループ状の伝送路 から切離し/接続することを特徴とするFC\_ALシス テムを提供する。上記第1の観点によるFC\_ALシス テムでは、ノードのボートとボートバイアス回路の接続 不良が生じて、パイバス制御信号をポートが受信できな かったり、ポートからポートバイパス回路を制御できな くなった場合でも、各ポートの論理的な切離し/接続 を、グローバルボートバイパス制御情報を用いて行える ようになる.

【0008】第2の観点では、本発明は、上記構成のFC\_ALシステムにおいて、前記グローバルボートバイパス制御情報生成都を具備する1つ以上のノードは優先順位を付けられており、それらノードの中で障害が発生しておらず且つ散も優先順位が高いノードがマスタノードとなってそのグローバルボートバイパス制御情報生成都は休止させることを特徴とするFC\_ALシステムを提供する・上記事2の観点によるFC\_ALシステムでは、グローバルボートバイパス制御情報生成するマスタノードに障害が発生した場合でも、次の優先順位のノードがマスタノードに成るため、支障なくバイパス制御を継続することが可能となる。

【0009】第3の観点では、本発明は、上記構成の下C\_ALシステムにおいて、前記マスタノードは、前記ループ状の伝送路を転送されるボートバイパス制御信号から障害ノードを検出し、当該障害ノードに対するグローバルボートバイパス制御情報を生成することを特徴とするFC\_ALシステムでは、ループ上を転送される、FC\_ALで規定するボートバイパス制御用のプリミティブシーケンス等をモニタし、ボートバイパス制御信号を検出すると、それから障害ノードのボートを検出し、グローバルボートバイパス制御情報生成部によるバイパス制御を行う。よって、バイパス制御対象のボートを迅速に見つけることが出来る。

【0010】第4の観点では、本発明は、上記構成のFC\_ALシステムにおいて、前記マスタノードが、ループ構成情報制御(管理)機能を有することを特徴とするFC\_ALシステムを提供する。上記第4の観点による

FC\_ALシステムでは、障害ノードのポートを切り離した後のループ初期化処理を不要とすることが可能となり、ループ初期化処理のオーバヘッドの削減が可能となる。

【0011】第5の観点では、本発明は、上記構成のFC\_ALシステムにおいて、前記ループ状の伝送路と、前記ポートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路と独立した伝送路と、前記ポートパイパス回路に前記ポートを接続するためのコネクタ部とが、同一の基板上に実装されていることを特徴とするFC\_ALシステムを提供する。上記第5の観点によるFC\_ALシステムでは、ボートの切離しでは回復不能なループ障害時には、基板を交換することによって迅速にループ障害から回復できる可能性がある。

【0012】第6の観点では、本発明は、上記構成の下 C\_ALシステムにおいて、前記ループ状の伝送路を転 送される信号の信号線と、前記グローバルボートバイパ ス制御情報の信号線とが、同一のコネクタ部に実装され ていることを特徴とするFC\_ALシステムを提供す る。上記第6の観点によるFC\_ALシステムでは、コ ネクタ部が1つで済むため、構成を簡単化できる。

【0013】第7の観点では、本発明は、ループ状の伝 送路と、対応するポートで生成されたローカルホートバ イパス制御情報に基づいて当該対応するボートを可記ル ープ状の伝送路に対し論理的に切離し/接続するポート バイパス回路と、前記ループ状の伝送路を介して転送さり れる信号を受信するレシーバ部と前記ループ状の伝送路 に信号を送出するトランシーバ部と前記ループ状の伝送 路を介して他のノードから自ポートに対して送信された ボートバイパス例仰信号に基づき目ボートに接続された ボートバイパス回路に対するローカルボートバイパス制 御情報を生成するローカルポートバイパス制御情報生成 部とを備えたポートを有する2以上のノードとを具備し てなるFC\_ALシステムにおいて、前記ボートバイパ ス回路は、前記ローカルポートバイパス制御情報にかか わらず強制的に自己に対応するボートを前記ループ状の 伝送路から切り離す操作スイッチを具備することを特徴 とするFC\_ALシステムを提供する。上記第7の観点 によるFC\_ALシステムでは、ノードのポートとボー トバイアス回路の接続不良が生じて、パイバス制御信号 をボートが受信できなかったり、ボートからボートバイ パス回路を制御できなくなった場合でも、各ポートの論 理的な切離し/接続を、操作スイッチを用いて行えるよ うになる.

【0014】第8の観点では、本発明は、接数のループ状の伝送路と、対応するボートで生成されたローカルボートバイパス制御情報に基づいて当該対応するボートを前記ループ状の伝送路の一つに対し論理的に切離し/接続するボートバイパス回路と、前記ループ状の伝送路の一つを介して転送される信号を受信するレシーバ部と前

記ループ状の伝送路の一つに信号を送出するトランシー バ部と前記ループ状の伝送路の一つを介して他のノード から自ポートに対して送信されたポートバイパス制御信 **今に基づき自ポートに接続されたポートバイパス回路に** 対するローカルボートバイパス制御情報を生成するロー カルポートバイパス側御情報生成部とを備えた複数のポ ートをそれぞれ有する2以上のノードとを具備してなる FC\_ALシステムにおいて、前記ノードは、耐記ルー プ状の伝送路の一つを介して他のノードから自ポートに 対して送信されたクロスポートバイパス制御信号に基づ き他ポートに接続されたポートバイパス回路に対するク ロスポートバイパス制御情報を生成するクロスホートバ イパス制御情報生成部を具備し、前記ポートバイパス回 路は、対応するポート以外のポートから自己に対する前 記クロスポートバイパス制御情報を受信するクロスポー トバイパス制御情報受信手段を具備し、受信した自己に 対する前記クロスポートバイパス制御情報および前記ロ ーカルボートバイパス制御情報に基づいて自己に対応す。 るボートを自己に対応する前記ループ状の伝送路から切 離し/接続することを特徴とするFC\_ALシステムを 提供する。上記第8の観点によるFC\_ALシステムで は、2以上のポートを有するノードの一つのポートとそ れに対応するボートバイアス回路の接続不良が生じて、 当該ポートでパイバス制御信号を受信できなかったり、 当該ポートからポートバイパス回路を制御できなくなっ た場合でも、当該ポートが接続されたループからの当該 ボートの論理的な切解し/接続を、他方のポートを用い て行えるようになり、ノードの物理的な切離し/接続を 行うことなく、障害ボートの切離し制御が可能となる。 [0015]

【発明の実施の形態】以下、図を用いて本発明の実施形態を説明する。なお、これにより本発明が限定されるものではない。

【0016】 [第一の実施形態] 図1〜図3を用いて、 本発明の第一の実施形態を説明する。 図1は、本発明の 第一の実施形態のFC\_ALシステム100(図2)に 用いるマスタノード1-m. スレーブノード1-sおよびポ ートバイパス回路10の構成図である。マスタノード1 -mは、前段のノードからの信号を受信するレシーバ部3 と、次段のノードに信号を送信するトランシーバ部4 と、グローバルポートバイパス制御情報生成部6と、ロ ーカルポートバイパス制御情報生成部7とを備えたボー ト2-mを有している。前記グローバルポートバイパス制 御情報生成部6は、任意のノードのホートの論理的な切 離し/接続を制御するグローバルボートバイパス制御情 報を生成する。前記ローカルボートバイパス制御情報生 成部7は、FC\_ALで規定するループボートバイパス 制御用のプリミティブシーケンスによって、目ポートの みの論理的な切離し/接続を制御するローカルボートバ イバス制御情報を生成する。

【0017】スレーブノード1-sは、前段のノードからの信号を受信するレシーバ部3と、次段のノードに信号を送信するトランシーバ部4と、ローカルボートバイバス制御情報生成部7とを備えたボート2-sを有している。

【0018】ポートバイパス回路10は、選択回路11 と、デコード回路12と、選択条件生成部13とを具備 している。前記選択回路11は、前記選択条件生成部1 3により制御され、第1入力端子または第2入力端子に 入力された信号の一方を選択して、次段のノードに送信 する.前記デコード回路12は、前記マスタノード1-m のグローバルボートパイパス制御情報生成部6から出力 されるグローバルボートバイパス制御情報をデコードし て自ポートバイパス回路10に対する切離し/接続の指 示か否かを検出し、自ポートバイパス回路10に対する 指示である場合、自ポートバイパス回路10の前記選択 回路11に対するポートバイパス制御情報を生成する. 前記選択条件生成部13は、上記デコード回路12で生 成されるボートバイパス制御情報および前記ローカルボ ートバイパス制御情報生成部7で生成されるローカルボ ートバイバス副卸情報に基づいて前記選択回路11を制 御し、前記選択回路11の第1入力端子または第2入力 端子に入力された信号の一方を選択して次段のノードに 送信させる。

【0019】図2は、本発明の第一の実施形態のFC\_ALシステム100の構成図である。このFC\_ALシステム100は、プラッタボード20上に形成されたループ状の伝送路しとボートバイパス回路10-1~10-nとを介して、1台のマスタノード1-1と、(n-1)台のスレーブノード1-2~1-nとを、ループ状に接続した構成である。前記マスタノード1-1のグローバルボートバイパス制御情報生成部6で生成されるグローバルボートバイパス制御情報が、プラッタボード20上の伝送路Gを介して、各ボートバイパス回路10-1~10-nのデコード回路12にそれぞれ入力される。また、各ノード1-1~1-nのローカルボートバイパス制御情報が、対応するボートバイパス回路10-1~10-nの選択条件生成部13に入力される。

【0020】図3は、マスタノード1-1によるバイパス 制御手順を示すフローチャートである。

・ループ障害の検出(100):マスタノード1-1は、 タイムアウト等によってループの障害を検出する。

・全てのスレーブノードのバイパス(101):マスタノード1-1は、グローバルポートバイバス制御情報生成部6から、全てのスレーブノード1-2~1-nに対応するボートバイパス回路10-2~10-nに対し、ポートの切離しを指示するグローバルボートバイパス制御情報を生成・出力する。これを受信したボートバイパス回路10-2~10-nは、対応するスレーブノード1-2~1-nのボ

ート2-2~2-nをループから論理的に切り離す。

・ループ障害の回復チェック(102):マスタノード
1-1は、全てのスレーブノード1-2~1-nのポート2-2
~2-nを切り離したループに対して任意の信号を発行・
受領することによって、ループ障害が回復したか否かを
チェックする。回復したならステップ(103)へ進
み、回復しないならステップ(108)へ進む。

【0021】・1ノードづつバイパス解除(103):マスタノード1-1は、グローバルポートバイパス制御情報生成部6から、個々のスレーブノード1-2~1 つに対応するポートバイパス回路10-2~10-1に対し、規に、ホートの接続を指示するグローバルポートバイパス制御情報を生成・出力する。これを受信した各ポートバイパス回路10-2~10-nは、対応するポート2-2~2~nをループに論理的に接続する。

・障害ノード検出(104):マスタノード1-1は、あるスレーブノードのポートをループに接続すると障害が起こるなら当該スレーブノードは障害ノードであると判定し、ステップ(105)へ進む。一方、あるスレーブノードのボートをループに接続しても障害が起らないなら当該スレーブノードは障害ノードでないと判定し、ステップ(106)へ進む。

・ 障害ノードバイバス (105): マスタノード1-1 は、グローバルボートバイパス制御情報生成部6から、検出した障害ノードに対応するボートバイパス回路10 に対し、ボートの切離しを指示するグローバルボートバイパス制御情報を生成・出力する。これを受信したボートバイパス回路10は、対応するスレーブノードのボートをループから論理的に切り離す。なお、障害ノードのボートがループから論理的に切り離されたことを保守員に対して報告することが望ましい。

・全ノードチェック完了(106): 陳客ノードか否かのチェックを全スレーブノード1-2~1 つに対し行ったならステップ(107)へ進み、まだ残っているなら前記ステップ(103)に戻る。

・ループ初期化起動(107): マスタノード1-1は、 ループの初期化処理を起動する。

・回復不能ループ障害検出(108):回復不能なループ障害検出時の処理を実行する。例えば、保守員に対して回復不能なループ障害検出を報知し、保守員はプラッタボード20を交換する。

【0022】以上の第一の実施形態によれば、スレーブノード1-2~1-nのポート2-2~2-nとポートバイアス回路10-2~10-nの接続不良が生じて、パイバス制御信号をポート2-2~2-nが受信できなかったり、ホート2-2~2-nからボートバイパス回路10-2~10-nを制御できなくなった場合でも、各ポート2-2~2-nの論理的な切離し/接続をマスタノード1-mによってグローバルボートバイバス制御情報を用いて行えるようになり、障否を起こしたスレーブノードのポートのみをループか

ら論理的に切り離して、ループ機能を回復することが可能となる。従って、保守性を向上することが出来る。
【0023】また、スレーブノードが複数のボートをもち、それらボートが1つのコネクタでボートバイパス回路と接続される場合(現在規格化が進められているコネクタ仕様 [SFF-8045 rev3.1, etc: 40ピンーSCA(Single Connector Attach)仕様】では2ボート分の信号を1つのコネクタで実現する)、一つのボートにかかるループ障害が起こっても、コネクタの挿抜を行わないで当該ボートの切離し/接続を行えるため、他のボートへ影響を与えないで済む(コネクタの挿抜を行うと、正常なボートとループも切り離されてしまう)。従って、可用性の向上が可能となる。

【0024】なお、マスタノード1-1がループ構成情報 制御 (管理) 機能を有することによって、FC\_ALで 規定するパイバス制御信号であるLPB/LPE送受信 時のループ初期化処理すなわち前記ステップ(107) を不要とすることが可能となり、ループ初期化処理のオ 一バヘッドの削減が可能となる。さらに、ループ回復処 理によって中断された処理の継続が可能となる.つま り、ループ初期化処理を実行すると、AL\_PAが変更 される場合があるため、イクスチェンジ単位でのリトラ イが必要になり、ループ回復処理によって中断された処 理の継続が不可能となるが、これを回避できる。 ここ で、前記ループ構成情報制御(管理)機能とは、例えば ループを構成する各ノードに対して一志のAL\_PAを. 設定する機能である。この機能は、例えば、マスタノー ドが各ノードに対し一定のハードアドレスを提供する等 によって実現可能である。また、デバイスが接続される 場所によって一意にAL\_PAが決定される場合、マス タノードはデバイスが接続される場所を検出する機能を 有することで、この機能を実現可能である。例えば、デ ィスクアレイシステムにおいて、アレイを構成するディ スクの接続にFC\_ALが使用され、ディスクを格納す る場所(スロット)によってAL\_PAが一志に決定さ れる場合である。この場合、マスタノードとなるアレイ コントローラは、ディスクの格納位置情報、各ディスク に設定されたAL\_PAを容易に検出できる。

【0025】また、上記説明では、グローバルポートバイパス制御情報を共通の信号線で各ポートバイパス回路10へ伝送するものとしたが、グローバルボートバイパス制御情報を別個の信号線で各ポートバイパス回路10へ伝送するものとしてもよい、この場合、デコード回路12が不要になる。

【0026】また、上記説明では、1台のマスタノードを想定したが、マスタノードにも障害が発生しうることを考慮すれば、ループ上にマスタノードに成り得るノード(グローバルボートバイバス制御情報生成都を具備するノード)を複数存在させ、それらノードに優先順位を付け、それらノードの中で障害が発生しておらず且つ最

も優先眼位が高いノードがマスタノードに成る(そのノードのグローバルボートバイパス制御情報生成部が動作し、残りのノードのグローバルボートバイパス制御情報 生成部は休止する)ようにするのが好ましい。この場合、前記マスタノードに成り得るノードは、自ノードの優先順位を管理する手段と、自ノードの優先順位に基づいて自ノードのグローバルボートバイパス制御情報を動作/休止させる手段とを具備すればよい。ここで、優先順位の設定およびマスタノードの決定は、上位インタフェースプロトコルのコマンド(例えばSCSIにおけるMode Select)を用いて実現することが可能である。さらに、ハードスイッチ等によって実現することも可能である。

【0027】また、スレーブノード間でのイクスチェン ジ実行中に一方のスレーブノードで障害が発生し、それ を他方のスレーブノードでループ随客として検出した場 合、他方のスレーブノードがポートバイパス制御信号を 一方のスレーブノードに対して発行する。そこで、マス タノード1-1は、ループ上を転送される、FC\_ALで 規定するポートバイパス刷御用のプリミティブシーケン ス等をモニタし、ポートバイバス制御信号を検出する と、グローバルボートバイパス制御情報生成部6によっ て当該バイバス制御対象のスレーブノードに対するバイ バス制御を行ってもよい。この場合、マスタノードは、 ループ状の伝送路に接続されるポート毎のアドレス情報 を管理する手段と、前記ループ状の伝送路を介して転送 されるホートバイパス制御信号に基づきバイパス制御対 **銀のポートを検出する手段と、当該バイパス制御対象の** ボートが接続されるポートバイパス回路に対するグロー バルポートバイバス制御情報を生成する手段とを具備す ればよい。

【0028】 [第二の実施形態] 図4を用いて、本発明 の第二の実施形態を説明する。 図4は、本発明の第二の **実施形態のFC\_ALシステムに用いるノード1および** ポートバイパス回路10の構成図である。ノード1は、 前段のノードからの信号を受信するレシーバ部3と、次 段のノードに信号を送信するトランシーパ部4と、目ボ ートのみの論理的な切離し/接続を制御するローカルポ ートバイパス制御情報を生成するローカルポートバイパ ス制御情報生成部7とを備えたボート2を有している。 【0029】ポートバイパス回路10は、選択回路11 と、切替制御部14とを具備している。前記選択回路1 1は、前記切替制御部14により制御され、第1入力端 子又は第2入力端子に入力された信号の一方を選択して 次段のノードに送信する。前記切替制御部14は、ノー ド1のポートバイパス制御情報生成部7からのポートバ イパス制御情報または前記選択回路11の第1入力端子 に入力された信号を選択して次段のノードに送信させる 強制バイパス信号のいずれか一方を操作スイッチ15に

より選択し、前記選択回路11に入力する。 【0030】パイパス制御は、ループ障害の回復検出を可能とする保守ツールを併用して、次のように行う。 ・ループ障害の検出:保守ツールは、タイムアウト等に よって、ループの障害を検出し、保守員に報知する。 ・全てのノードのバイパス:保守員は、各ポートに対応 するポートバイパス回路10の切替制御部14の操作ス イッチ15により強制的に全ポートをループから論理的 に切り離す。

・ループ障害の回復チェック:保守貝は、全てのボートを切り駐したループに対して、保守ツールを用いて、任 窓の信号を発行・受領することによって、ループ障害が 回復したか否かをチェックする。ここでは、ボート 2 と ボートバイアス回路 1 0 の接続不良が生じて、パイバス 制御信号をボート 2 が受信できなかったり、ボート 2 からボートバイパス回路 1 0 を制御できなくなった場合を 想定するから、全てのボートを切り離したループはループ障害を回復する。

【0031】・1ノードづつバイパス解除:保守員は、ポートバイパス回路10の切替制御部14の操作スイッチ15を操作し、ポートバイパス制御情報生成部7からのポートバイパス制御情報を選択回路11に与えて、1ノードづつボート2をループに再接続する。

障害ノード検出:保守員は、任意の1台のノードのボートをループに再接続する毎に、保守ツールを用いて任意の信号を発行し、当該信号を受領できるか否かによって、障害ノードか否かを検出する。

・障害ノードバイバス:保守員は、ボートを再接続した ノードが障害ノードでない場合はループに接続したまま とし、再接続したノードが障害ノードである場合は当該 ボートに対応するボートバイバス回路10の切替制御部 14の操作スイッチ15を操作して強制的に当該ボート をループから論理的に切り離す。なお、ボートバイバス 回路10が、ボートをバイバスしているか否かを表示す るバイバス状態表示機構を有することが望ましい。

【0032】・ループ初期化起動:保守員は、全ノードに対して上述の処理を実行した後、保守ツールを用いて、ループの初期化処理を起動する。なお、各ノードのループ構成情報(AL\_PA等)が変更されていないならば、ループ初期化処理は必須ではない。

【0033】以上の第二の実施形態によれば、ノード1のボート2とボートバイアス回路10の接続不良が生じて、バイバス制御信号をボート2が受信できなかったり、ボート2からボートバイパス回路10を制御できなくなった場合でも、各ボート2の論理的な切離し/接続を操作スイッチ15によって行えるようになり、ノード1の物理的な(すなわちコネクタの神技による)切離し/接続を行うことなく、保守員によるマニュアルでの障害ノード検出および切難し制御が可能となる。従って、保守性を向上することが出来る。

【0034】また、ノードが複数のボートをもち、それ らボートが1つのコネクタでボートバイパス回路と接続 される場合、一つのボートにかかるループがループ障害 を起こしても、コネクタの押抜を行わないで当該ボート の切離し/接続を行えるため、他のボートへ影響を与え ないで済む。従って、可用性の向上が可能となる。

【0035】なお、初記第一の実施形態と上記第二の実施形態とを組み合わせてもよい。すなわち、前記第一の実施形態の各ポートバイパス回路に切替制御部14を設け、その切替制御部14の出力信号を前記選択条件生成部13に入力してもよい。これにより、グローバルボートバイパス制御情報、ローカルポートバイパス制御情報および操作スイッチ15のいずれかによりバイパス制御が可能となる。

【0036】[第三の実施形態] 図5を用いて、本発明の第三の実施形態を説明する。図5は、本発明の第三の実施形態のFC\_ALシステムに用いるノード1およびポートバイバス回路10-a、10-bの構成図である。ノード1は、2つのボート2-a、2-bを有している。各ボート2は、前段のノードからの信号を受信するレシーバ部3と、次段のノードに信号を送信するトランシーバ部4と、自ボートが接続されているループからの目ボートの論理的な切離し/接続を制御するローカルボートバイバス制御情報を生成するローカルボートバイバス制御情報を生成するクロスボートバイバス制御情報を生成部8とを備えている。

【0037】ボートバイバス回路10は、選択回路11と、選択条件生成部13とを具備している。前記選択回路11は、前記選択条件生成部13により制御され、第1入力端子または第2入力端子に入力された信号の一方を選択して、次段のノードに送信する。前記選択条件生成部13は、目ボートバイバス回路のループに接続されていないボートのクロスボートバイバス制御情報をよび自ボートバイバス回路のループに接続されているボートのローカルボートバイバス制御情報とよび自ボートバイバス制御情報とよび自ボートがイバス制御情報とよび自ボートがイバス制御情報とよび自ボートがイバス制御情報に基づいて前記選択回路11を制御し、前記選択回路11の第1入力端子または第2入力端子に入力された信号の一方を選択して次段のノードに送信させる。

【0038】バイパス制御は、例えば次のように行う・・ノード間でのイクスチェンジ実行中に一方のノードで降害が発生し、それを他方のノードでループ障害として検出した場合、他方のノードがFC\_ALで規定するポートバイパス制御用のプリミティブシーケンスを一方のノードのボートに対して発行する。これによってもループ障害が回復しなかった場合、他方のノードはFC\_ALで規定するポートバイパス制御用のプリミティブシー

ケンスと同様のクロスプリミティブシーケンスを一方の ノードに対してループ障害の無いループのポートから発 行する。

ループ障害の無いループのボートでクロスプリミティブシーケンス等を受け取ったノード1は、当該ボートのクロスボートバイバス制御情報生成部8からクロスボートバイバス制御情報を生成する。これにより、当該ボートと異なるボートが接続されているループから当該ボートが切り離されることとなる。

【0039】以上の第三の実施形態によれば、ノード1 の一方のボートとそれに対応するボートバイアス回路1 0の接続不良が生じて、当該ポートでパイパス制御信号 を受信できなかったり、当該ボートからボートバイパス 回路10を制御できなくなった場合でも、当該ポートが 接続されたループからの当該ボートの論理的な切離し/ 接続を他方のポートを用いて行えるようになり、ノード 1の物理的な(すなわちコネクタの挿抜による)切雑し /接続を行うことなく、 障害ボートの切離し制御が可能 となる。従って、保守性を向上することが出来る。ま た、各ポートが1つのコネクタで各ポートバイパス回路 と接続される場合、一つのボートにかかるループ障害が 起こっても、コネクタの挿抜を行わないで当該ポートの 切離し/接続を行えるため、他のボートへ影響を与えな いで済む。従って、可用性の向上が可能となる。なお、 本第三の実施形態は、ノードが3つ以上のポートを具備 する場合にも適用し得る。

【0040】 [第四の実施形態] 図6〜図8を用いて、 本発明の第四の実施形態を説明する。図6は、前記第一 の実施形態のFC\_ALシステム100をディスクアレ イシステムに適用したブロック図である。

【0041】このディスクアレイシステム100'で は、アレイコントローラ1-1がマスタノードとなり、ハ ードディスク装置1-2~1-4がスレーブノードになって いる。なお、図示していないが、アレイコントローラ1 -1がホストコンピュータに接続されている。 プラッタボ ード20は、ループ状の伝送路しと、グローバルポート バイパス制御情報用の伝送路Gと、ポートバイパス制御 部10-1~10-4と、前記アレイコントローラ1-1用の コネクタ部30-1と、前記ハードディスク装置1-2~1 -4用のコネクタ部30-2~30-4とを、同一基板上に灾 装したものである。 前記アレイコントローラ 1-1は、そ のコネクタ部31-1により前記プラッタボード20のコ ネクタ部30-1と接続される。また、前記ハードディス ク装置1-2~1-4は、それらのコネクタ部31-2~31 -4により前記プラッタボード20のコネクタ部30-2~ ... 30-4と接続される。

【0042】図7は、SFF(Small Form Factor) -8047 Rev.3.1 に記載されているSCA(Single Con nector Attach)コネクタのピンアサイン図である。前 記SFF-8047 は、ファイバーチャネルデバイス接続に 関するコネクタ仕様の規定であり、ファイバーチャネルデバイスデータのシリアル情報の転送、ファイバーチャネルの物理インタフェース、FC\_ALで規定される信号の転送、電源の供給、ESI(Enclosure Service Interface)情報の転送等を1個のコネクタを介して実現するものである。図8に、前記ESI情報のフォーマットを示す。前記ESI情報は、SER\_RST、SER\_RSP、SER\_OUT、SER\_CLKの制御信号に基づき、SER\_DATA信号を介してシリアル情報として転送される。

【〇〇43】 耐記アレイコントローラ1-1は、前記グローバルボートバイパス制御情報を、上記ESI情報のVendor Uniqueフィールドまたは Request Code フィールドに設定し、前記SER\_DATA信号として送出する。これによって、新たなコネクタ部を設けることなく、グローバルボートバイパス制御情報の通知が可能となる。

【0044】なお、前記SCAコネクタを用いる場合、 リザーブピン (図7のピン番号9,10,38) を用い て、前記グローバルポートバイパス制御情報を通知してい もよい。これは、SCAコネクタを規定する他の仕様で あるSFF-8045. SFF-8067においても同様である。 【0045】以上の第四の実施形態によれば、ハードデ ィスク装置 1-2~1-4とポートバイアス回路 10-2~1 O-nの接続不良が生じて、パイバス制御信号をハードデ ィスク装置 1-2~1-4が受信できなかったり、ハードデ ィスク装置 1-2~1-4がポートバイパス回路 10-2~1 D-nを制御できなくなった場合でも、各ハードディスク 装置 1-2~1-4の論理的な切離し/接続をアレイコント ローラ 1-1によって行えるようになり、障害を起こした ハードディスク装置のみをループから論理的に切り離し て、ループ機能を回復することが可能となる。従って、 保守性を向上することが出来る。

【0046】また、ハードディスク装置が複数のボートをもち、それらボートが1つのコネクタでボートバイバス回路と接続される場合、一つのボートにかかるループ障害が起こっても、コネクタの挿抜を行わないでハードディスク装置の切離し/接続を行えるため、他のボートへ影響を与えないで済む(コネクタの挿抜を行うと、正常なループからもハードディスク装置が切り離されてしまう)。従って、可用性の向上が可能となる。

#### [0047]

【発明の効果】本発明のFC\_ALシステムによれば、ボートとボートバイアス回路の接続不良が生じて、パイバス制御信号をボートが受信できなかったり、ボートからボートバイパス回路を制御できなくなった場合でも、グローバルボートバイパス制御情報を用いて、あるいは操作スイッチを用いて、あるいは他のボートおよびループを用いて、当該ボートの論理的な切離し/接続を行うことが出来る。よって、物理的な(すなわちコネクタの挿技による)切離し/接続を行うことなく、障害ボートの切離し制御が可能となり、保守性および可用性を向上することが出来る。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】第一の実施形態のFC\_ALシステムに用いるマスタノードおよびスレーブノードおよびポートバイパス回路のブロック図である。

【図2】第一の実施形態のFC\_ALシステムのブロック図である。

【図3】第一の実施形態のFC\_ALシステムにおける バイパス回路制御手順の一例を示すフロー図である。

【図4】第二の実施形態のFC\_ALシステムに用いる ノードおよびボートバイパス回路のブロック図である。 【図5】第三の実施形態のFC\_ALシステムに用いる

ノードおよびホートバイパス回路のブロック図である。 【図6】第四の実施形態のFC\_ALシステムであるデ

ィスクアレイシステムのブロック図である。 【図7】 S C A コネクタのピンアサインを示す図表であ z

【図8】ESI情報のフォーマットを示す図表である。 【図9】従来のFC\_ALシステムの一例のブロック図 である。

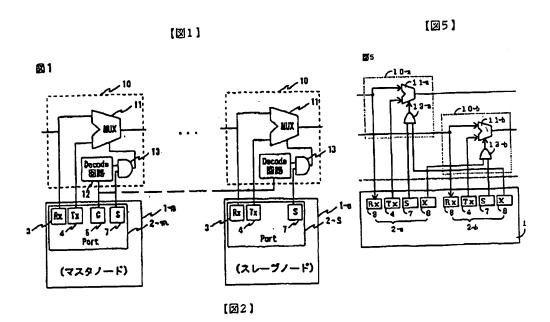
#### 【符号の説明】

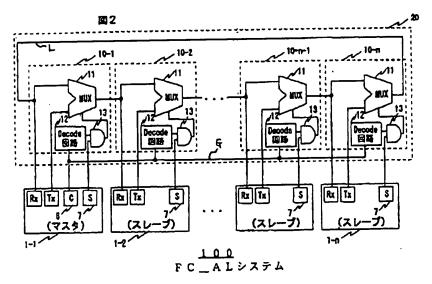
1・・ノード、1-m・・マスタノード、1・s・・スレーブノード、2・2-m・2・s・・ボート、3・・レシーバ部、4・・トランシーバ部、6・・グローバルボートバイパス制御情報生成部、7・・ローカルボートバイパス制御情報生成部、8・・クロスボートバイパス制御情報生成部、10・・ボートバイパス回路、11・・選択回路、12・・デコード回路、13・・選択条件生成部。

[38]

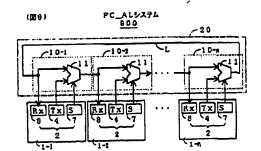
図8 SFF-8047 Rev. 3.1記載のESI情報フォーマット (Enclosure Control function / Enclosure Status Information)

bit	情報
0	Control (in/out)
1-7	REGLEST CODE
8-15	STRING LENGTH
16-31	VENDOR UNIQUE





[図9]

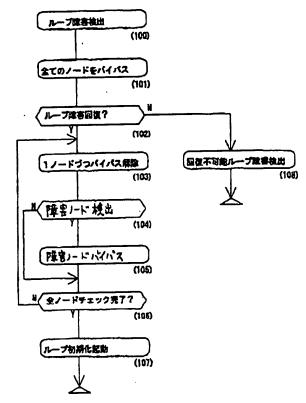


特開平11-32068

(11)

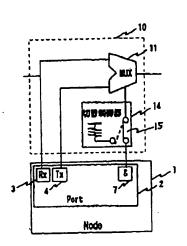
[図3]

図3



[図4]

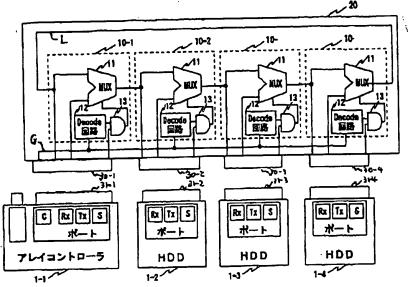
四4



[図6]

**Ø**6

100 ディスクアレイシステム



[図7]

図7 SFF-8047 Rev. 3.1記載のSCAコネクタピンアサイン

#	448	#	保号名
ī	ENABLE BYP CHI	21	12 VOLTS CHARGE
2	12 VOLTS	22	12 VOLTS GROUND
3	12 VOLTS	23	12 VOLTS CROUND
4	12 YOLTS	24	PORT 1_IN
E	NOT1FY 8047 13	25	PORT 1_IN
6	DRIVE PRESENT	25	12 VOLTS GROUND
7	REALTY LED OUT	27	PORT 2_IN
8	SPINOLE SYNC	23	PORT 2_IN
9	RESERVED	8	12 VOLTS GROUND
10	RESERVED	30	PORT 1_OUT
11	EMABLE BYP CH2	31	PORT 1_OUT
12	EDI	32	5 YOLYS GROUND
13	SER_OUT	33	PORT 2_OUT
14	SER/IST	34	PORT 2_OUT
15	SERCUK	35	5 VOLTS GROUND .
16	FAULT LED OUT	35	SER_JESP
17	3.3 VOLTS	37	SER_DATA
_	2.3 VOLTS	38	RESERVED
_	6 VOLTS	_	3.3 YOLTS CHARGE
20	5 VOLTS	40	5 VOLTS CHARGE

特開平11-32068

. (13)

フロントページの統き

(72)発明者 国崎 修

神奈川県小田原市国府津2880番地 株式会 社日立製作所ストレージシステム事業部内 (72) 発明者 富木 栄作

神奈川県小田原市国府津2880番地 株式会 社日立製作所ストレージシステム事業部内

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not infined to	i ine items checked.
☐ BLACK BORDERS	
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES	
☐ FADED TEXT OR DRAWING	
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING	
SKEWED/SLANTED IMAGES	
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS	
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS	
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT	
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE	POOR QUALITY
П отпер.	· ·

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.